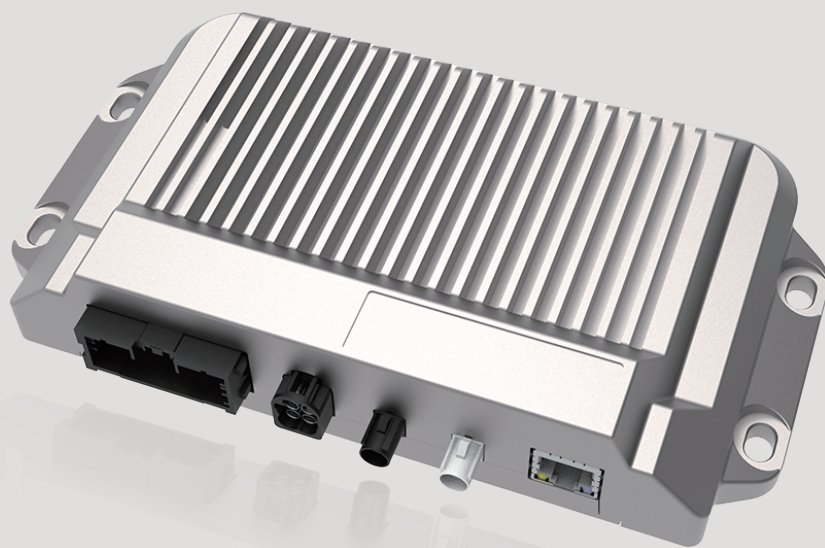


行泊一体域控制器 产品手册



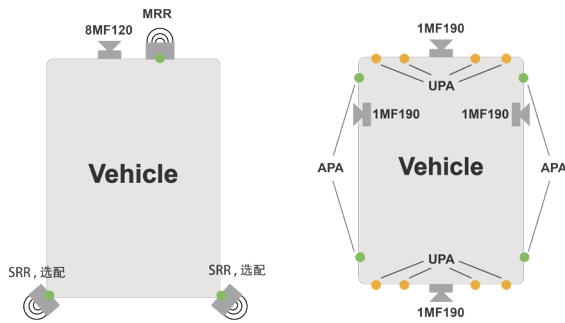
行泊一体域控制器

产品概述

本 ADU 是基于单 J3 的行泊一体产品，具备极致性价比，主要适配对象为 L2+ 乘用车车型，面向中高速 3R1V (>15km/h) 功能和低速 APA ($\leq 15\text{km/h}$) 功能，支持传感器配置为：

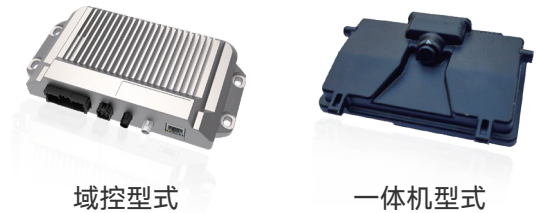
- 1 个 8M 前视相机；
- 4 个 2M 环视相机；
- 3 个 Radar；
- 12 个超声波；

系统框图



产品型式

本产品可根据客户需求定制不同产品型式。



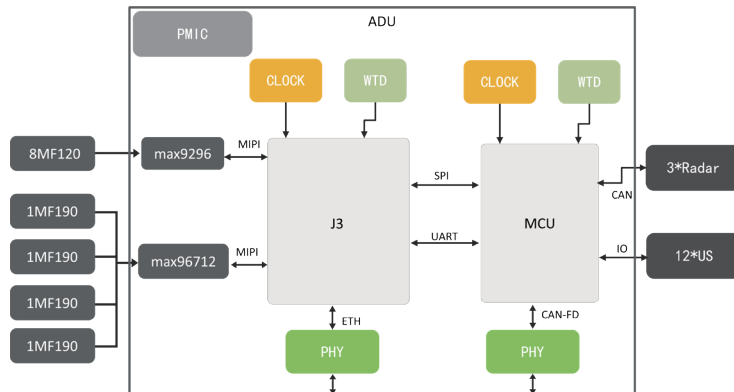
功能介绍

	类别	list
中高速	纵向功能	AEB-Veh (AEB-车辆) 自动紧急刹车系统
		AEB-Ped (AEB-行人) 自动紧急刹车系统
		FCW-Veh (FCW-车辆) 前碰撞预警系统
		FCW-Ped (FCW-行人) 前碰撞预警系统
		ACC S&G (ACC: 0-130kph) 自适应巡航系统
	横向功能	LDW (Lane Departure Warning) 车道偏离报警
		LKA (Lane keeping Assistance) 车道保持
		LCC (Lane Centering Control) 车道居中辅助
		ELK (Emergency Lane keeping) 紧急车道保持
	灯光功能	AHBC (Auto High Beam Control) 自适应远光控制
其他功能	TSR (Traffic Sign Recognition) 交通标示智能识别	
	BSD (Blind Spot Detection) 盲点车辆识别系统	
	ISA (Intelligent Speed Assistance) 智能速度辅助	
	LCA(Lane Change Assist)变道辅助系统,	
	RCTA (Rear Cross Traffic Alert) 倒车警告系统	
横向+纵向功能	DOW (Door Open Warning) 开门预警	
	TJA (ACC+LCC up to 60kph)交通拥堵辅助系统	
低速	ICA (ACC+LCC up to 130kph)集成式高速巡航功能	
	低速泊车	APA (垂直、平行、倾斜)
	泊车辅助	AVM (透明底盘) 环视影像系统

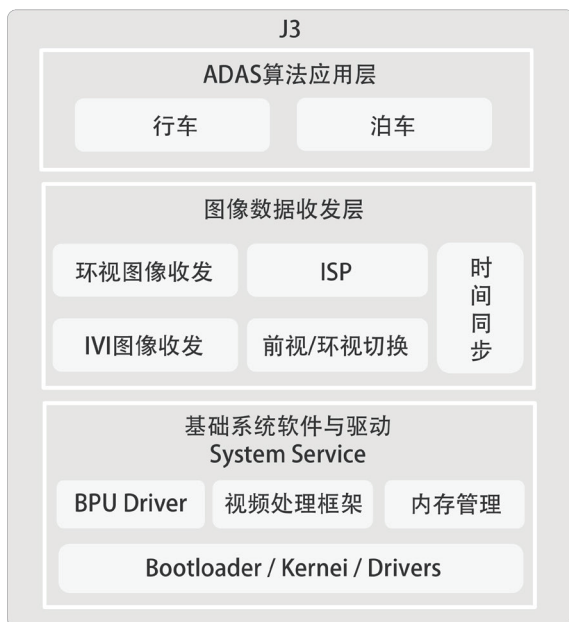
硬件方案

行泊一体机:

- 系统平台: J3 + MCU
- 前视相机: 8MP, HFOV121°
- 支持接口: 12路 DSI/IO 接口 (超声波雷达)
- 4CAN (CANFD) 总线通信接口
- 1路以太网接口
- 1路 LVDS FAKRA 同轴输出

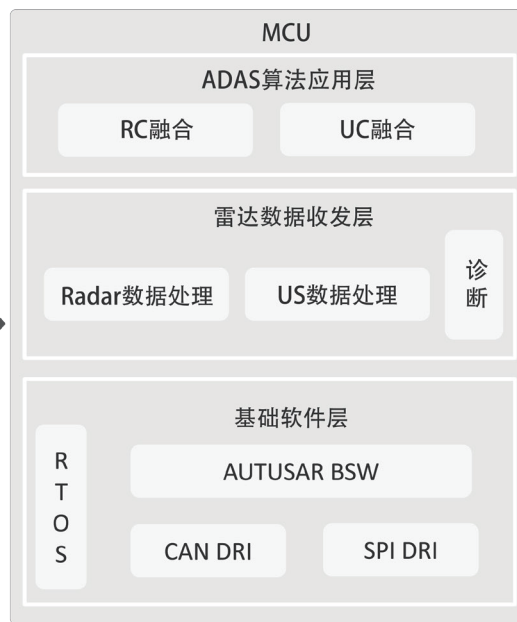


软件方案



J3软件:

地平线提供了 J3 底软、前视感知算法、服务接口 (BPU、VIO) 以及标定和集成工具链, 我们在此集成上做功能设计和整体软件集成, 满足用户需求。



MCU软件:

AEB/LKS/FSACC 等规控功能模型、XCP 标定协议、Boot loader、功能集成、NV、诊断、OTA、功能安全 (ASILB)。

关键特性

- 工作电压: 9 ~ 48V;
- 工作温度: -40 ~ 85°C;
- 存储温度: -40 ~ 95°C;
- 满足功能安全, 信息安全要求。

产品优势

- 视觉芯片方案为地平线 J3;
- 可支持 L2 的行泊一体或者 L2+++;
- 前视采用 8M 单目, 周视采用 2M 单目 *4。



上海宏英智能科技股份有限公司 | 上海市松江区高科技园区九泾路470号A座

邮箱: sales@smartsh.com | 电话: +86 021-37829910 +86 18916808200

网址: www.smartsh.com